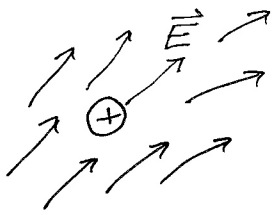


# Elektromagnetismus

## 1. Felder und Maxwellgleichungen

### 1.1 Kräfte auf Ladungen

Beobachtung: nicht-gravitativ Kraft auf Körper,  
für  $\vec{v} \rightarrow 0$  hängt sie nur vom  
Ort ab und von der Eigenschaft "Ladung":



$$\vec{F}_{el} = q \cdot \vec{E}(\vec{r}_i, t)$$

↑  
Ladung      ↑  
                  elektrisches Feld

für  $\vec{v} \neq 0$ : manchmal zusätzliche Kraft  $\perp \vec{v} \Rightarrow \vec{B}$ -Feld  
(& linear in  $|\vec{v}|$ ) "magnetische  
Flusbdichte"

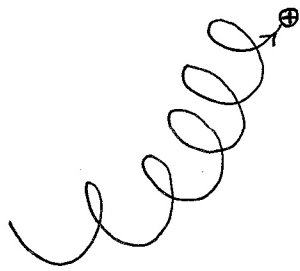
Insgesamt:

$$\vec{F} = q(\vec{E} + \underbrace{\vec{v} \times \vec{B}})$$

↓  
Lorentzkraft

(verrichtet niemals Arbeit:

$$\vec{F}_{Lorentz} \cdot \vec{v} = 0)$$

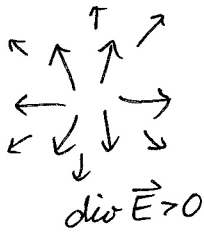


Ladung  $[q]$  in Coulomb  $[C] = [A \cdot s]$

# 1.2 Vektoranalysis (kurze Wiederholung)

Beliebiges Vektorfeld  $\vec{E}(\vec{r})$

⇒ Quellen & Senken



"Divergenz"  $\text{div } \vec{E} \equiv \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z}$

Satz von Gauß:



"Fluß" durch Oberfläche:

$$\int_{\text{Fläche } S} \vec{E} \cdot d^2\vec{f} = \sum_{\text{Flächenelemente}} (\vec{E} \cdot \hat{n}) df$$

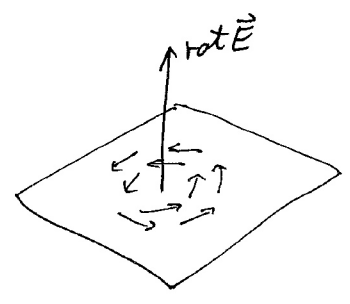
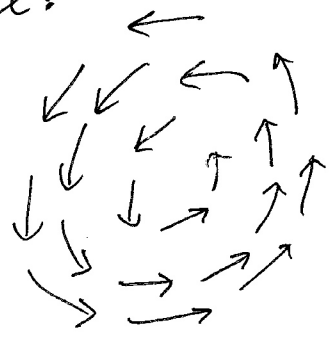
Vektor  $\parallel \hat{n}$   
Betrag = Flächenelement  $df$

Gauß sagt:

$$\int_S \vec{E} \cdot d^2\vec{f} = \int_{\text{Volumen (innerhalb } S)} \text{div } \vec{E} \cdot d^3\vec{r}$$

Volumenelement

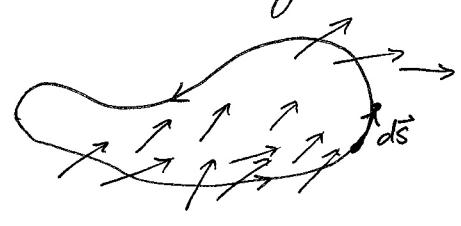
Wirbel:



"Rotation"  $\text{rot } \vec{E} = \begin{pmatrix} \partial_x \\ \partial_y \\ \partial_z \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} E_x \\ E_y \\ E_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \partial_y E_z - \partial_z E_y \\ \partial_z E_x - \partial_x E_z \\ \partial_x E_y - \partial_y E_x \end{pmatrix}$

Satz von Stokes:

Zirkulation entlang eines Weges

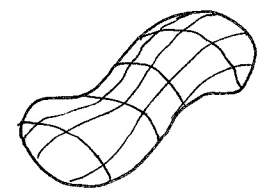


$$\oint_C \vec{E} \cdot d\vec{s}$$

$C \leftarrow$  Kurve

Stokes:  $\oint_C \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int \text{rot } \vec{E} \cdot d^2\vec{f}$

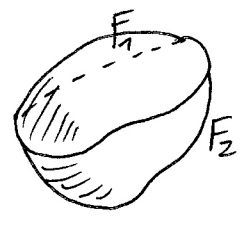
Fläche, die von C begrenzt wird



[Bem.: Jede Fläche ergibt dasselbe, denn:

$$\int_{F_1} \text{rot } \vec{E} \cdot d^2\vec{f} - \int_{F_2} \text{rot } \vec{E} \cdot d^2\vec{f} = \int_F \text{rot } \vec{E} \cdot d^2\vec{f}$$

$$\stackrel{\text{Gauß}}{=} \int_{\text{innhalb } F} \text{div rot } \vec{E} \cdot d^3\vec{r} = 0$$



# 1.3 Maxwellgleichungen (im freien Raum)

$\text{div } \vec{B} = 0$       Keine Quellen des  $\vec{B}$ -Feldes!

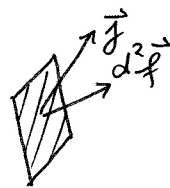
$\text{div } \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$       Ladungsdichte  $\rho(\vec{r}, t) \left[ \frac{\text{Ladung}}{\text{Vol}} \right]$  als Quelle des el. Feldes

$\text{rot } \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$       Zeitlich veränderliches B-Feld  
 $\Rightarrow$  elektrisches Wirbelfeld  
 "Induktionsgesetz"

$\text{rot } \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$       Ströme & zeitl. veränd. E-Felder  
 $\Rightarrow$  magnetisches Wirbelfeld

$\mu_0 = 1.26 \cdot 10^{-6} \frac{\text{mkg}}{\text{C}^2}$   
 $\epsilon_0 = 8.85 \cdot 10^{-12} \frac{\text{C}^2 \cdot \text{s}^2}{\text{m}^3 \text{kg}}$

$\vec{j}(\vec{r}, t) =$  elektrische Stromdichte  $\left[ \frac{\text{Ladung}}{\text{Fläche} \cdot \text{Zeit}} \right]$



Strom:  $I = \frac{\text{Ladung}}{\text{Zeit}} = \vec{j} \cdot d^2\vec{f}$

Erste Konsequenzen:

$0 = \text{div rot } \vec{B} = \mu_0 \text{div } \vec{j} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \text{div } \vec{E}}{\partial t} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$

~~$\mu_0 \text{div } \vec{j} = - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \rho}{\partial t}$~~

$\Rightarrow \frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div } \vec{j} = 0$

("Kontinuitätsglg.")

Ladungserhaltung

Integrale Form:



$Q = \int_{\text{Vol}} \rho d^3\vec{r} \Rightarrow \dot{Q} = \int_{\text{Vol}} \frac{\partial \rho}{\partial t} d^3\vec{r}$   
 $= - \int_{\text{Vol}} \text{div } \vec{j} d^3\vec{r}$   
 $\stackrel{\text{Gauß}}{=} - \int_{\text{Fläche}} \vec{j} \cdot d^2\vec{f} \rightarrow \text{Ladungstrom raus.}$

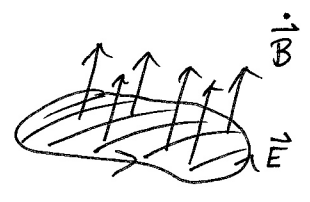
# Integrale Variante:

$$\int_{\text{Fläche}} \vec{B} d^2\vec{f} = 0$$

$$\int_F \vec{E} d^2\vec{f} = \frac{Q}{\epsilon_0}$$

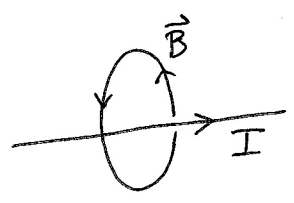
↙ innerhalb F

$$\oint \vec{E} d\vec{s} = - \frac{d}{dt} \underbrace{\int \vec{B} d^2\vec{f}}_{\text{magnetischer Fluss}}$$



$$\oint_{\partial F} \vec{B} d\vec{s} = \mu_0 \underbrace{I}_{\substack{\neq \\ = \int_F \vec{j} d^2\vec{f}}} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{d}{dt} \int \vec{E} d^2\vec{f}$$

↙  
Rand der Fläche



1.4

Potentiale

⑥

Es gibt immer ein Vektorpotential  $\vec{A}$  und ein skalares Potential  $\phi$ , so dass:

$$\vec{B} = \text{rot } \vec{A}$$

$$\vec{E} = -\nabla\phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$$

Check: wenn  $\vec{B}, \vec{E}$  so gegeben, dann:

$$\text{div } \vec{B} = \text{div } \text{rot } \vec{A} = 0 \quad \checkmark$$

$$\begin{aligned} \text{rot } \vec{E} &= -\underbrace{\text{rot } \nabla\phi}_0 - \frac{\partial}{\partial t} \text{rot } \vec{A} \\ &= -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad \checkmark \end{aligned}$$

& weiter:

$$\begin{aligned} \text{div } \vec{E} &= -\text{div } \text{grad } \phi - \frac{\partial \text{div } \vec{A}}{\partial t} \\ &= -\Delta\phi - \frac{\partial}{\partial t} \text{div } \vec{A} \stackrel{!}{=} \frac{\rho}{\epsilon_0} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{rot } \vec{B} &= \text{rot } \text{rot } \vec{A} \\ &= \text{grad } (\text{div } \vec{A}) - \Delta \vec{A} \end{aligned}$$

$$\Delta = \text{Laplace-Operator} = \partial_x^2 + \partial_y^2 + \partial_z^2$$